

# Partielle Differentialgleichungen

Eric Westendorf

Seminar Numerik

Institut für Mathematik

## 1 Einführung

Überblick über PDEs

Lösungen und Herausforderungen

## 2 Numerische Methoden ODEs (recap)

## 3 Numerische Methoden PDE

## 4 Advanced Methods

- 1 Einführung  
Überblick über PDEs  
Lösungen und Herausforderungen
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)
- 3 Numerische Methoden PDE
- 4 Advanced Methods

# Definition

# Definition

- Gleichungen, die die Beziehung einer Funktion mehrerer Veränderlichen zu ihren Ableitungen beschreibt.

# Definition

- Gleichungen, die die Beziehung einer Funktion mehrerer veränderlichen zu ihren Ableitungen beschreibt.
- grundlegend für Modellierung physikalischer Probleme (bspw. Hydro, Edyn, Quanten)

# Definition

- Gleichungen, die die Beziehung einer Funktion mehrerer veränderlichen zu ihren Ableitungen beschreibt.
- grundlegend für Modellierung physikalischer Probleme (bspw. Hydro, Edyn, Quanten)
- können in der Form dargestellt werden:

$$F \left( x_1, x_2, \dots, x_n, u(x_1, \dots, x_n), \frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2} \right) = 0 \quad (1)$$

# Typen von PDEs

[3]

# Typen von PDEs

- (besonders) bedeutend sind PDEs der Form

$$A \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2B \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = f \left( x, y, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y} \right) \quad (2)$$

[3]

# Typen von PDEs

- (besonders) bedeutend sind PDEs der Form

$$A \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2B \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = f \left( x, y, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y} \right) \quad (2)$$

- $B^2 - AC < 0$  heißen elliptisch

[3]

# Typen von PDEs

- (besonders) bedeutend sind PDEs der Form

$$A \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2B \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = f \left( x, y, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y} \right) \quad (2)$$

- $B^2 - AC < 0$  heißen elliptisch
- $B^2 - AC = 0$  heißen parabolisch

[3]

# Typen von PDEs

- (besonders) bedeutend sind PDEs der Form

$$A \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2B \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = f \left( x, y, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y} \right) \quad (2)$$

- $B^2 - AC < 0$  heißen elliptisch
- $B^2 - AC = 0$  heißen parabolisch
- $B^2 - AC > 0$  heißen hyperbolisch

[3]

## interaktiver Teil

## interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$

## interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch

## interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch
- Wellengleichung  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \Delta u$

# interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch
- Wellengleichung  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \Delta u$ 
  - hyperbolisch

## interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch
- Wellengleichung  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \Delta u$ 
  - hyperbolisch
- Laplace:  $\Delta u = 0$

## interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch
- Wellengleichung  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \Delta u$ 
  - hyperbolisch
- Laplace:  $\Delta u = 0$ 
  - elliptisch

# interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch
- Wellengleichung  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \Delta u$ 
  - hyperbolisch
- Laplace:  $\Delta u = 0$ 
  - elliptisch
- TDSE  $i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = \left( -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(x, t) \right) \psi(x, t)$

# interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch
- Wellengleichung  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \Delta u$ 
  - hyperbolisch
- Laplace:  $\Delta u = 0$ 
  - elliptisch
- TDSE  $i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = \left( -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(x, t) \right) \psi(x, t)$ 
  - parabolisch

# interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch
- Wellengleichung  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \Delta u$ 
  - hyperbolisch
- Laplace:  $\Delta u = 0$ 
  - elliptisch
- TDSE  $i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = \left( -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(x, t) \right) \psi(x, t)$ 
  - parabolisch
- TISE  $\left( -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(x) \right) \psi(x) = E \psi(x)$

# interaktiver Teil

- Wärmeleitungsgleichung  $\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \Delta u$ 
  - parabolisch
- Wellengleichung  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \Delta u$ 
  - hyperbolisch
- Laplace:  $\Delta u = 0$ 
  - elliptisch
- TDSE  $i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = \left( -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(x, t) \right) \psi(x, t)$ 
  - parabolisch
- TISE  $\left( -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(x) \right) \psi(x) = E \psi(x)$ 
  - elliptisch

- 1 Einführung  
Überblick über PDEs  
Lösungen und Herausforderungen
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)
- 3 Numerische Methoden PDE
- 4 Advanced Methods

# Produktansatz (bei Physiker\*innen sehr beliebt)

# Produktansatz (bei Physiker\*innen sehr beliebt)

- wir wollen lösen

$$i\hbar \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t} = \left( -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \right) \psi(x, t) \quad (3)$$

# Produktansatz (bei Physiker\*innen sehr beliebt)

- wir wollen lösen

$$i\hbar \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t} = \left( -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \right) \psi(x, t) \quad (3)$$

- Ansatz:  $\psi(x, t) = \phi(x) \cdot \varphi(t)$

$$i\hbar \phi(x) \dot{\varphi}(t) = -\frac{\hbar^2}{2m} \phi''(x) \varphi(t) + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \phi(x) \varphi(t) \quad (4)$$

# Produktansatz (bei Physiker\*innen sehr beliebt)

- wir wollen lösen

$$i\hbar \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t} = \left( -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \right) \psi(x, t) \quad (3)$$

- Ansatz:  $\psi(x, t) = \phi(x) \cdot \varphi(t)$

$$i\hbar \phi(x) \dot{\varphi}(t) = -\frac{\hbar^2}{2m} \phi''(x) \varphi(t) + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \phi(x) \varphi(t) \quad (4)$$

- umstellen:

$$i\hbar \frac{\dot{\varphi}(t)}{\varphi(t)} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\phi''(x)}{\phi(x)} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \stackrel{!}{=} E \quad (5)$$

- 1 Einführung
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)**
- 3 Numerische Methoden PDE
- 4 Advanced Methods

# Finite Differenzen

# Finite Differenzen

- Idee: Darstellung der Ableitung mit zwei Punkten

# Finite Differenzen

- Idee: Darstellung der Ableitung mit zwei Punkten
- Euler vorwärts  $f'_n = \frac{f_{n+1} - f_n}{h}$

# Finite Differenzen

- Idee: Darstellung der Ableitung mit zwei Punkten
- Euler vorwärts  $f'_n = \frac{f_{n+1} - f_n}{h}$
- Euler rückwärts  $f'_n = \frac{f_n - f_{n-1}}{h}$

# Finite Differenzen

- Idee: Darstellung der Ableitung mit zwei Punkten
- Euler vorwärts  $f'_n = \frac{f_{n+1} - f_n}{h}$
- Euler rückwärts  $f'_n = \frac{f_n - f_{n-1}}{h}$
- central difference:  $f'_n = \frac{f_{n+1} - f_{n-1}}{2h}$

# Finite Differenzen (allgemein)

# Finite Differenzen (allgemein)

- Idee: betrachte Taylorreihe an  $n$ -ter Stützstelle

$$f_{n+m} = \sum_{k=0}^{\infty} f_n^{(k)} \cdot \frac{(mh)^k}{k!}$$

# Finite Differenzen (allgemein)

$$\vdots$$

$$f_{n-2} = f_n - 2hf'_n + \frac{4h^2}{2}f''_n - \frac{8h^3}{6}f'''_n + \frac{16h^4}{24}f_n^{(4)} - \frac{32h^5}{120}f_n^{(5)} + \dots$$

$$f_{n-1} = f_n - hf'_n + \frac{h^2}{2}f''_n - \frac{h^3}{6}f'''_n + \frac{h^4}{24}f_n^{(4)} - \frac{h^5}{120}f_n^{(5)} + \dots$$

$$f_n = f_n$$

$$f_{n+1} = f_n + hf'_n + \frac{h^2}{2}f''_n + \frac{h^3}{6}f'''_n + \frac{h^4}{24}f_n^{(4)} + \frac{h^5}{120}f_n^{(5)} + \dots$$

$$f_{n+2} = f_n + 2hf'_n + \frac{h^2}{2}f''_n + \frac{8h^3}{6}f'''_n + \frac{16h^4}{24}f_n^{(4)} + \frac{32h^5}{120}f_n^{(5)} + \dots$$

$$\vdots$$

## finite differences (allgemein)

$$(a + b + c + d + e)f_n = 0$$

$$(-2a - b + d + 2e)hf'_n = f'_n$$

$$(4a + b + d + 4e)\frac{h^2}{2}f''_n = 0$$

$$(-8a - b + d + 8e)\frac{h^3}{6}f'''_n = 0$$

$$(16a + b + d + 16e)\frac{h^4}{24}f_n^{(4)} = 0$$

[5]

# Anwendung: DGL

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$
  - Stabilität  $(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \leq 0$

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$
  - Stabilität  $(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \leq 0$
- impliziter Euler:  $y(t+h) = y(t) + f(t+h, y(t+h))h$

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$
  - Stabilität  $(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \leq 0$
- impliziter Euler:  $y(t+h) = y(t) + f(t+h, y(t+h))h$ 
  - $\alpha = \frac{1}{1-\lambda h}$

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$
  - Stabilität  $(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \leq 0$
- impliziter Euler:  $y(t+h) = y(t) + f(t+h, y(t+h))h$ 
  - $\alpha = \frac{1}{1-\lambda h}$
  - $-(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \geq 0$

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$
  - Stabilität  $(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \leq 0$
- impliziter Euler:  $y(t+h) = y(t) + f(t+h, y(t+h))h$ 
  - $\alpha = \frac{1}{1-\lambda h}$
  - $-(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \geq 0$
- Crank-Nicolson:  $y(t+h) = y(t) + [f(t, y(t)) + f(t+h, y(t+h))] \frac{h}{2}$

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$
  - Stabilität  $(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \leq 0$
- impliziter Euler:  $y(t+h) = y(t) + f(t+h, y(t+h))h$ 
  - $\alpha = \frac{1}{1-\lambda h}$
  - $-(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \geq 0$
- Crank-Nicolson:  $y(t+h) = y(t) + [f(t, y(t)) + f(t+h, y(t+h))] \frac{h}{2}$ 
  - $\alpha = \frac{2+\lambda h}{2-\lambda h}$

# Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$
  - Stabilität  $(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \leq 0$
- impliziter Euler:  $y(t+h) = y(t) + f(t+h, y(t+h))h$ 
  - $\alpha = \frac{1}{1-\lambda h}$
  - $-(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \geq 0$
- Crank-Nicolson:  $y(t+h) = y(t) + [f(t, y(t)) + f(t+h, y(t+h))] \frac{h}{2}$ 
  - $\alpha = \frac{2+\lambda h}{2-\lambda h}$
  - $\lambda + \lambda^* \leq 0$

## Anwendung: DGL

- expliziter Euler propagator:  $y(t+h) = y(t) + f(t, y(t))h$ 
  - amplification (Gradmesser  $y' = \lambda y; \lambda \leq 0$ )  $\alpha(h) = \frac{y(t+h)}{y(t)} = (1 + \lambda h)$
  - Stabilität  $(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \leq 0$
- impliziter Euler:  $y(t+h) = y(t) + f(t+h, y(t+h))h$ 
  - $\alpha = \frac{1}{1-\lambda h}$
  - $-(\lambda + \lambda^*) + \lambda \lambda^* h \geq 0$
- Crank-Nicolson:  $y(t+h) = y(t) + [f(t, y(t)) + f(t+h, y(t+h))] \frac{h}{2}$ 
  - $\alpha = \frac{2+\lambda h}{2-\lambda h}$
  - $\lambda + \lambda^* \leq 0$
  - Interessant: für  $\Re \lambda = 0 \Rightarrow |\alpha| = 1$

# Stabilität im Bild

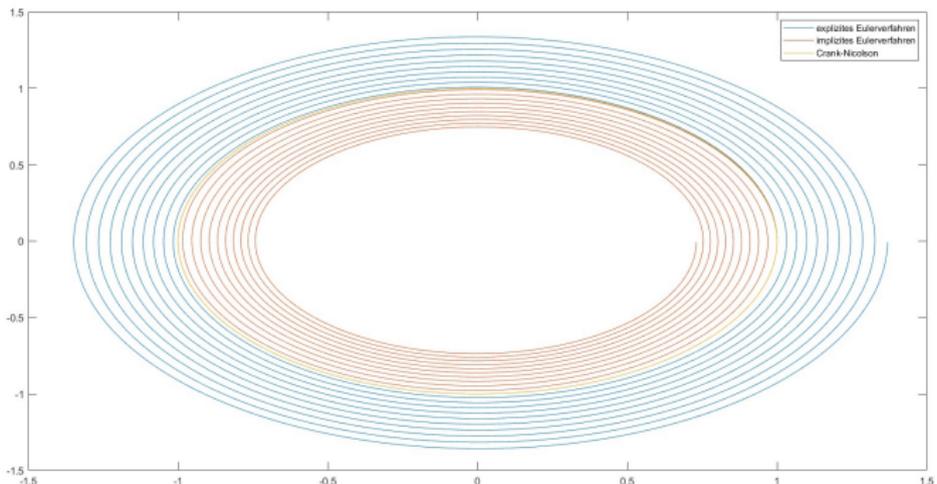


Abbildung 1: Darstellung der Stabilitätseigenschaft

- 1 Einführung
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)
- 3 Numerische Methoden PDE**
  - Finite Difference (FDM)
  - Finite Element (FEM)
  - Finite Volume (FVM)
- 4 Advanced Methods

- 1 Einführung
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)
- 3 Numerische Methoden PDE**
  - Finite Difference (FDM)
  - Finite Element (FEM)
  - Finite Volume (FVM)
- 4 Advanced Methods

# Idee

[5]

## Idee

- ähnlich wie bei ODEs, Darstellung der Ableitungen bzgl. einer Komponente

[5]

# Idee

- ähnlich wie bei ODEs, Darstellung der Ableitungen bzgl. einer Komponente
- Zusammensetzung nach bedarf

[5]

# Heat-equation

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha(x, t) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$
$$\frac{u_i^{n+1} - u_i^n}{\Delta t} = \alpha(x, t) \frac{u_{i+1}^n - 2u_i^n + u_{i-1}^n}{\Delta x^2}$$

- 1 Einführung
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)
- 3 Numerische Methoden PDE**
  - Finite Difference (FDM)
  - Finite Element (FEM)**
  - Finite Volume (FVM)
- 4 Advanced Methods

# Idee

# Idee

- Starte mit AWP

# Idee

- Starte mit AWP
- multipliziere PDE mit Test-Funktion  $v$

# Idee

- Starte mit AWP
- multipliziere PDE mit Test-Funktion  $v$
- Integriere über domain

## Idee

- Starte mit AWP
- multipliziere PDE mit Test-Funktion  $v$
- Integriere über domain
- PI verwenden um AWs zu nutzen.

# Diskretisierung

# Diskretisierung

- unterteile Domain in kleine Elemente (Quadrate, Würfel, n-dim. Polyeder)

# Diskretisierung

- unterteile Domain in kleine Elemente (Quadrate, Würfel, n-dim. Polyeder)
- Knoten an den Rändern der Elemente.

# Diskretisierung

- unterteile Domain in kleine Elemente (Quadrate, Würfel, n-dim. Polyeder)
- Knoten an den Rändern der Elemente.
- damit hat jedes Element eigen Lösungsapproximation.

# Lösungsapproximation mit Polynomen

# Lösungsapproximation mit Polynomen

- nutze stückweise Polynome auf den Elementen

# Lösungsapproximation mit Polynomen

- nutze stückweise Polynome auf den Elementen
- die Lösung wird dann zusammengesetzt zu

$$u_h(x) = \sum_i U_i \phi_i(x)$$

# Umwandelung in ein Gleichungssystem

# Umwandelung in ein Gleichungssystem

- LGS  $KU = F$

# Umwandelung in ein Gleichungssystem

- LGS  $KU = F$ 
  - $K$ =Steifigkeitsmatrix

# Umwandelung in ein Gleichungssystem

- LGS  $KU = F$ 
  - $K$ =Steifigkeitsmatrix
  - $F$ =Load vector

# Umwandelung in ein Gleichungssystem

- LGS  $KU = F$ 
  - $K$ =Steifigkeitsmatrix
  - $F$ =Load vector
  - $U$  Lösungsvektor

# Umwandelung in ein Gleichungssystem

- LGS  $KU = F$ 
  - $K$ =Steifigkeitsmatrix
  - $F$ =Load vector
  - $U$  Lösungsvektor
- Gleichungssystem lösen, fertig :)

# Vorteile

[6]

# Vorteile

- kann komplexe Geometrien

[6]

# Vorteile

- kann komplexe Geometrien
- Flexible Anwendung (elliptisch, parabolisch, hyperbolisch)

[6]

# Vorteile

- kann komplexe Geometrien
- Flexible Anwendung (elliptisch, parabolisch, hyperbolisch)
- Adaptivität (kann selbst-optimierend implementiert werden)

[6]

# Vorteile

- kann komplexe Geometrien
- Flexible Anwendung (elliptisch, parabolisch, hyperbolisch)
- Adaptivität (kann selbst-optimierend implementiert werden)
- Hohe Akkuratessse mit höhergradigen Polynomen

[6]

# Beispiel-Wellengleichung

# Beispiel-Wellengleichung

- $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \quad u(0, t) = u(L, t) = 0; u(x, 0) = f(x)$

# Beispiel-Wellengleichung

- $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$      $u(0, t) = u(L, t) = 0$ ;  $u(x, 0) = f(x)$
- Überführung in Schwache Form:

$$\int_0^L \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} v(x) dx = c^2 \int_0^L \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} v(x) dx$$

# Beispiel-Wellengleichung

- $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$      $u(0, t) = u(L, t) = 0$ ;  $u(x, 0) = f(x)$
- Überführung in Schwache Form:

$$\int_0^L \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} v(x) dx = c^2 \int_0^L \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} v(x) dx$$

- PI durchführen und Randwerte einsetzen

$$c^2 \int_0^L \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} v(x) dx = -c^2 \int_0^L \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + 0$$

# Beispiel-Wellengleichung

- $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$      $u(0, t) = u(L, t) = 0$ ;  $u(x, 0) = f(x)$
- Überführung in Schwache Form:

$$\int_0^L \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} v(x) dx = c^2 \int_0^L \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} v(x) dx$$

- PI durchführen und Randwerte einsetzen

$$c^2 \int_0^L \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} v(x) dx = -c^2 \int_0^L \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + 0$$

- Diskretisieren:  $M \frac{U^{n+1} - 2U^n + U^{n-1}}{\Delta t^2} + KU^n = F^n$

- 1 Einführung
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)
- 3 Numerische Methoden PDE**
  - Finite Difference (FDM)
  - Finite Element (FEM)
  - Finite Volume (FVM)
- 4 Advanced Methods

# Idee

# Idee

- Diskretisierung eines Problems auf einem Netz von Kontrollvolumen (Zellen)

# Idee

- Diskretisierung eines Problems auf einem Netz von Kontrollvolumen (Zellen)
- Integrierung der PDEs über jedes Kontrollvolumen und verwendet Flüsse an den Grenzen der Volumina

# Diskretisierung

# Diskretisierung

- Das Gebiet wird in Kontrollvolumen unterteilt, die ein Gitter oder Netz bilden

# Diskretisierung

- Das Gebiet wird in Kontrollvolumen unterteilt, die ein Gitter oder Netz bilden
- Jeder Knoten oder jede Zelle im Netz hat ein Kontrollvolumen, das durch die Kanten oder Flächen der benachbarten Zellen begrenzt wird

# Erhaltungsgesetze

# Erhaltungsgesetze

- FVM basiert auf der Integralform der PDE, z.B. für die Wärmeleitung oder Strömungsgleichungen:

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V u dV + \int_S \vec{F} \vec{n} dA = 0$$

# Erhaltungsgesetze

- FVM basiert auf der Integralform der PDE, z.B. für die Wärmeleitung oder Strömungsgleichungen:

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V u dV + \int_S \vec{F} \vec{n} dA = 0$$

- $V$  Kontrollvolumen
- $S$  Oberfläche
- $\vec{F}$  Fluss (z.B. Wärmefluss, Geschwindigkeit)
- $\vec{n}$  Normalenvektor

# Flussberechnung

# Flussberechnung

- Der Fluss durch die Grenzen eines Kontrollvolumens wird meist durch eine Schätzung oder Approximation (z.B. Upwind-Scheme, Zentralscheiben) berechnet

# Flussberechnung

- Der Fluss durch die Grenzen eines Kontrollvolumens wird meist durch eine Schätzung oder Approximation (z.B. Upwind-Scheme, Zentralscheiben) berechnet
- In vielen Fällen werden die Flüsse an den Kanten durch numerische Verfahren wie die Linearisierung von Gradienten oder Mittelpunktsverfahren berechnet

# Vor- und Nachteile

[4]

# Vor- und Nachteile

- FVM ist besonders gut für Probleme geeignet, bei denen es um Flüsse geht (z.B. Strömungsmechanik, Wärmeübertragung).

[4]

# Vor- und Nachteile

- FVM ist besonders gut für Probleme geeignet, bei denen es um Flüsse geht (z.B. Strömungsmechanik, Wärmeübertragung).
- garantiert Erhaltung von Größen

[4]

# Vor- und Nachteile

- FVM ist besonders gut für Probleme geeignet, bei denen es um Flüsse geht (z.B. Strömungsmechanik, Wärmeübertragung).
- garantiert Erhaltung von Größen
- gut für nicht equidistante Grids

[4]

# Vor-und Nachteile

- FVM ist besonders gut für Probleme geeignet, bei denen es um Flüsse geht (z.B. Strömungsmechanik, Wärmeübertragung).
- garantiert erhaltung von größen
- gut für nicht equidistante grids
- schlecht bei hohen dimensionen und extremen nichtlinearen Problemen

[4]

# Beispiel: Diffusion

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen
  - Einsatzgebiet: Vorzugsweise bei einfachen, strukturierten Gitterproblemen, z.B. bei der Lösung von PDEs auf regelmäßigen Gittern

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen
  - Einsatzgebiet: Vorzugsweise bei einfachen, strukturierten Gitterproblemen, z.B. bei der Lösung von PDEs auf regelmäßigen Gittern
  - Vorteile: Einfach zu implementieren und zu verstehen

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen
  - Einsatzgebiet: Vorzugsweise bei einfachen, strukturierten Gitterproblemen, z.B. bei der Lösung von PDEs auf regelmäßigen Gittern
  - Vorteile: Einfach zu implementieren und zu verstehen
  - Nachteile: Weniger gut bei komplexen Geometrien und für unstrukturierte Gitter

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen
  - Einsatzgebiet: Vorzugsweise bei einfachen, strukturierten Gitterproblemen, z.B. bei der Lösung von PDEs auf regelmäßigen Gittern
  - Vorteile: Einfach zu implementieren und zu verstehen
  - Nachteile: Weniger gut bei komplexen Geometrien und für unstrukturierte Gitter
- FEM (Finite Element Method)

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen
  - Einsatzgebiet: Vorzugsweise bei einfachen, strukturierten Gitterproblemen, z.B. bei der Lösung von PDEs auf regelmäßigen Gittern
  - Vorteile: Einfach zu implementieren und zu verstehen
  - Nachteile: Weniger gut bei komplexen Geometrien und für unstrukturierte Gitter
- FEM (Finite Element Method)
  - Prinzip: Zerlegung der Problemdomäne in kleine, einfache Elemente, und Approximation der Lösung mit stückweise definierten Funktionen

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen
  - Einsatzgebiet: Vorzugsweise bei einfachen, strukturierten Gitterproblemen, z.B. bei der Lösung von PDEs auf regelmäßigen Gittern
  - Vorteile: Einfach zu implementieren und zu verstehen
  - Nachteile: Weniger gut bei komplexen Geometrien und für unstrukturierte Gitter
- FEM (Finite Element Method)
  - Prinzip: Zerlegung der Problemdomäne in kleine, einfache Elemente, und Approximation der Lösung mit stückweise definierten Funktionen
  - Einsatzgebiet: Besonders geeignet für komplexe Geometrien und unregelmäßige Domänen, z.B. bei Festkörpermechanik, Thermodynamik und Elektromagnetismus

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen
  - Einsatzgebiet: Vorzugsweise bei einfachen, strukturierten Gitterproblemen, z.B. bei der Lösung von PDEs auf regelmäßigen Gittern
  - Vorteile: Einfach zu implementieren und zu verstehen
  - Nachteile: Weniger gut bei komplexen Geometrien und für unstrukturierte Gitter
- FEM (Finite Element Method)
  - Prinzip: Zerlegung der Problemdomäne in kleine, einfache Elemente, und Approximation der Lösung mit stückweise definierten Funktionen
  - Einsatzgebiet: Besonders geeignet für komplexe Geometrien und unregelmäßige Domänen, z.B. bei Festkörpermechanik, Thermodynamik und Elektromagnetismus
  - Vorteile: Hohe Flexibilität bei komplexen geometrischen und physikalischen Problemen; Unterstützung für adaptative Gitter und höhere Genauigkeit

# Vergleich: FDM, FEM, FVM

- FDM (Finite Difference Method)
  - Prinzip: Näherung der Ableitungen durch Finite Differenzen
  - Einsatzgebiet: Vorzugsweise bei einfachen, strukturierten Gitterproblemen, z.B. bei der Lösung von PDEs auf regelmäßigen Gittern
  - Vorteile: Einfach zu implementieren und zu verstehen
  - Nachteile: Weniger gut bei komplexen Geometrien und für unstrukturierte Gitter
- FEM (Finite Element Method)
  - Prinzip: Zerlegung der Problemdomäne in kleine, einfache Elemente, und Approximation der Lösung mit stückweise definierten Funktionen
  - Einsatzgebiet: Besonders geeignet für komplexe Geometrien und unregelmäßige Domänen, z.B. bei Festkörpermechanik, Thermodynamik und Elektromagnetismus
  - Vorteile: Hohe Flexibilität bei komplexen geometrischen und physikalischen Problemen; Unterstützung für adaptative Gitter und höhere Genauigkeit
  - Nachteile: Höherer Implementierungsaufwand, insbesondere bei der Lösung großer, komplexer Systeme

# Vergleich FDM, FEM, FVM

# Vergleich FDM, FEM, FVM

- FVM (Finite Volume Method)

# Vergleich FDM, FEM, FVM

- FVM (Finite Volume Method)
  - Prinzip: Diskretisierung durch Volumen, Integration der PDEs über Kontrollvolumen und Berechnung der Flüsse an den Kanten

# Vergleich FDM, FEM, FVM

- FVM (Finite Volume Method)
  - Prinzip: Diskretisierung durch Volumen, Integration der PDEs über Kontrollvolumen und Berechnung der Flüsse an den Kanten
  - Einsatzgebiet: Besonders geeignet für Strömungsmechanik, Wärmeübertragung und andere Probleme mit Erhaltungsgesetzen

# Vergleich FDM, FEM, FVM

- FVM (Finite Volume Method)
  - Prinzip: Diskretisierung durch Volumen, Integration der PDEs über Kontrollvolumen und Berechnung der Flüsse an den Kanten
  - Einsatzgebiet: Besonders geeignet für Strömungsmechanik, Wärmeübertragung und andere Probleme mit Erhaltungsgesetzen
  - Vorteile: Garantierte Erhaltung von Größen (z.B. Masse, Energie); gut geeignet für nicht-equidistante Gitter und schwierige Randbedingungen

# Vergleich FDM, FEM, FVM

- FVM (Finite Volume Method)
  - Prinzip: Diskretisierung durch Volumen, Integration der PDEs über Kontrollvolumen und Berechnung der Flüsse an den Kanten
  - Einsatzgebiet: Besonders geeignet für Strömungsmechanik, Wärmeübertragung und andere Probleme mit Erhaltungsgesetzen
  - Vorteile: Garantierte Erhaltung von Größen (z.B. Masse, Energie); gut geeignet für nicht-equidistante Gitter und schwierige Randbedingungen
  - Nachteile: Komplexere Implementierung als FDM; Probleme bei sehr hohen Dimensionen oder extremen nichtlinearen Problemen

- 1 Einführung
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)
- 3 Numerische Methoden PDE
- 4 Advanced Methods**  
Spektralmethode

- 1 Einführung
- 2 Numerische Methoden ODEs (recap)
- 3 Numerische Methoden PDE
- 4 Advanced Methods**  
Spektralmethode

# Idee

## Idee

- Darstellung der Lösung als eine Summe von Basisfunktionen(z.B. Fourierreihe)

## Idee

- Darstellung der Lösung als eine Summe von Basisfunktionen (z.B. Fourierreihe)
- basiert auf der Transformation des Problems in den Fourier- oder Funktionsraum

## Idee

- Darstellung der Lösung als eine Summe von Basisfunktionen(z.B. Fourierreihe)
- basiert auf der Transformation des Problems in den Fourier- oder Funktionsraum
- also:  $u(x, t) = \sum_n c_n(t)\phi_n(x)$

## Idee

- Darstellung der Lösung als eine Summe von Basisfunktionen(z.B. Fourierreihe)
- basiert auf der Transformation des Problems in den Fourier- oder Funktionsraum
- also:  $u(x, t) = \sum_n c_n(t)\phi_n(x)$
- Fourier:  $\phi_n(x)$  Sinus und Cosinus

## Idee

- Darstellung der Lösung als eine Summe von Basisfunktionen(z.B. Fourierreihe)
- basiert auf der Transformation des Problems in den Fourier- oder Funktionsraum
- also:  $u(x, t) = \sum_n c_n(t)\phi_n(x)$
- Fourier:  $\phi_n(x)$  Sinus und Cosinus
- Chebyshev: polynomial

# Vor- und Nachteile der Spectral Method

[1]

# Vor- und Nachteile der Spectral Method

- Hohe Genauigkeit

[1]

# Vor- und Nachteile der Spectral Method

- Hohe Genauigkeit
- Schnelle Konvergenz

[1]

# Vor- und Nachteile der Spectral Method

- Hohe Genauigkeit
- Schnelle Konvergenz
- Einfach implementierbar

[1]

# Vor- und Nachteile der Spectral Method

- Hohe Genauigkeit
- Schnelle Konvergenz
- Einfach implementierbar
- Ungeeignet für nicht-glatte Lösungen

[1]

# Vor- und Nachteile der Spectral Method

- Hohe Genauigkeit
- Schnelle Konvergenz
- Einfach implementierbar
- Ungeeignet für nicht-glatte Lösungen
- Globale Basisfunktionen nötig

[1]

# Vor- und Nachteile der Spectral Method

- Hohe Genauigkeit
- Schnelle Konvergenz
- Einfach implementierbar
- Ungeeignet für nicht-glatte Lösungen
- Globale Basisfunktionen nötig
- Für nicht-periodische Randbedingungen kann es schwierig sein, geeignete Basisfunktionen zu finden, die die Randbedingungen exakt einhalten.

[1]

# Discontinuous Galerkin (DG) Method

# Discontinuous Galerkin (DG) Method

- Prinzip: Mischung aus FEM und FVM; diskontinuierliche Approximationen der Lösung auf den Elementen der Domäne, Integrationen stückweise.

# Discontinuous Galerkin (DG) Method

- Prinzip: Mischung aus FEM und FVM; diskontinuierliche Approximationen der Lösung auf den Elementen der Domäne, Integrationen stückweise.
- Einsatzgebiet: Besonders nützlich für nichtlineare Probleme, wie in der Strömungsmechanik oder Magnetohydrodynamik.

# Discontinuous Galerkin (DG) Method

- Prinzip: Mischung aus FEM und FVM; diskontinuierliche Approximationen der Lösung auf den Elementen der Domäne, Integrationen stückweise.
- Einsatzgebiet: Besonders nützlich für nichtlineare Probleme, wie in der Strömungsmechanik oder Magnetohydrodynamik.
- Vorteile: Hohe Flexibilität bei der Diskretisierung komplexer Geometrien und für Probleme mit nicht-glaten Lösungen.

# Discontinuous Galerkin (DG) Method

- Prinzip: Mischung aus FEM und FVM; diskontinuierliche Approximationen der Lösung auf den Elementen der Domäne, Integrationen stückweise.
- Einsatzgebiet: Besonders nützlich für nichtlineare Probleme, wie in der Strömungsmechanik oder Magnetohydrodynamik.
- Vorteile: Hohe Flexibilität bei der Diskretisierung komplexer Geometrien und für Probleme mit nicht-glaten Lösungen.
- Nachteile: Höhere Rechenkosten und größere Komplexität bei der Implementierung im Vergleich zu klassischen Methoden wie FDM oder FEM.

# Meshless Methods: SPH

# Meshless Methods: SPH

- Prinzip: Lösung der PDEs ohne Gitter durch Partikel, die physikalische Größen tragen. Jeder Partikel informiert über den Zustand seiner Umgebung.

# Meshless Methods: SPH

- Prinzip: Lösung der PDEs ohne Gitter durch Partikel, die physikalische Größen tragen. Jeder Partikel informiert über den Zustand seiner Umgebung.
- Einsatzgebiet: Besonders nützlich für Probleme mit freien Oberflächen, wie Flüssigkeitsdynamik oder Astrophysik.

# Meshless Methods: SPH

- Prinzip: Lösung der PDEs ohne Gitter durch Partikel, die physikalische Größen tragen. Jeder Partikel informiert über den Zustand seiner Umgebung.
- Einsatzgebiet: Besonders nützlich für Probleme mit freien Oberflächen, wie Flüssigkeitsdynamik oder Astrophysik.
- Vorteile: Keine Gitter nötig, ideal für bewegende Grenzflächen oder deformierbare Geometrien.

# Meshless Methods: SPH

- Prinzip: Lösung der PDEs ohne Gitter durch Partikel, die physikalische Größen tragen. Jeder Partikel informiert über den Zustand seiner Umgebung.
- Einsatzgebiet: Besonders nützlich für Probleme mit freien Oberflächen, wie Flüssigkeitsdynamik oder Astrophysik.
- Vorteile: Keine Gitter nötig, ideal für bewegende Grenzflächen oder deformierbare Geometrien.
- Nachteile: Hohe Rechenkosten, komplexe Implementierung.

# Lattice Boltzmann Method (LBM)

# Lattice Boltzmann Method (LBM)

- Prinzip: Lösung der diskreten Boltzmann-Gleichung, die Mikroskopie von Fluids beschreibt. Simulation über ein Gitter.

# Lattice Boltzmann Method (LBM)

- Prinzip: Lösung der diskreten Boltzmann-Gleichung, die Mikroskopie von Fluids beschreibt. Simulation über ein Gitter.
- Einsatzgebiet: Strömungsmechanik, besonders für komplexe Geometrien und Mehrphasenströmungen.

# Lattice Boltzmann Method (LBM)

- Prinzip: Lösung der diskreten Boltzmann-Gleichung, die Mikroskopie von Fluids beschreibt. Simulation über ein Gitter.
- Einsatzgebiet: Strömungsmechanik, besonders für komplexe Geometrien und Mehrphasenströmungen.
- Vorteile: Gut geeignet für Strömungsprobleme, basiert auf mikroskopischen Prozessen.

# Lattice Boltzmann Method (LBM)

- Prinzip: Lösung der diskreten Boltzmann-Gleichung, die Mikroskopie von Fluids beschreibt. Simulation über ein Gitter.
- Einsatzgebiet: Strömungsmechanik, besonders für komplexe Geometrien und Mehrphasenströmungen.
- Vorteile: Gut geeignet für Strömungsprobleme, basiert auf mikroskopischen Prozessen.
- Nachteile: Höhere Komplexität als klassische FDM; Schwierigkeiten bei hohen Dimensionen.

# Boundary Element Method (BEM)

# Boundary Element Method (BEM)

- Prinzip: Reduziert das Problem auf die Randflächen der Domäne; Dimension des Problems halbiert.

# Boundary Element Method (BEM)

- Prinzip: Reduziert das Problem auf die Randflächen der Domäne; Dimension des Problems halbiert.
- Einsatzgebiet: Effektiv bei unendlichen oder halb-unendlichen Domänen wie Akustik, Elektromagnetismus, Elastizität.

# Boundary Element Method (BEM)

- Prinzip: Reduziert das Problem auf die Randflächen der Domäne; Dimension des Problems halbiert.
- Einsatzgebiet: Effektiv bei unendlichen oder halb-unendlichen Domänen wie Akustik, Elektromagnetismus, Elastizität.
- Vorteile: Geringerer Rechenaufwand, da nur Randbedingungen gelöst werden.

# Boundary Element Method (BEM)

- Prinzip: Reduziert das Problem auf die Randflächen der Domäne; Dimension des Problems halbiert.
- Einsatzgebiet: Effektiv bei unendlichen oder halb-unendlichen Domänen wie Akustik, Elektromagnetismus, Elastizität.
- Vorteile: Geringerer Rechenaufwand, da nur Randbedingungen gelöst werden.
- Nachteile: Eingeschränkt auf Probleme mit Randbedingungen, schwierig bei nichtlinearen Problemen oder komplexen Geometrien.

# Multigrid Methods

# Multigrid Methods

- Prinzip: Kombination von schnellen und langsamen Iterationen auf mehreren Auflösungsebenen zur Beschleunigung.

# Multigrid Methods

- Prinzip: Kombination von schnellen und langsamen Iterationen auf mehreren Auflösungsebenen zur Beschleunigung.
- Einsatzgebiet: Elliptische Probleme wie Poisson-Gleichung, Wärmeleitung.

# Multigrid Methods

- Prinzip: Kombination von schnellen und langsamen Iterationen auf mehreren Auflösungsebenen zur Beschleunigung.
- Einsatzgebiet: Elliptische Probleme wie Poisson-Gleichung, Wärmeleitung.
- Vorteile: Sehr schnelle Konvergenz bei großskaligen Problemen.

# Multigrid Methods

- Prinzip: Kombination von schnellen und langsamen Iterationen auf mehreren Auflösungsebenen zur Beschleunigung.
- Einsatzgebiet: Elliptische Probleme wie Poisson-Gleichung, Wärmeleitung.
- Vorteile: Sehr schnelle Konvergenz bei großskaligen Problemen.
- Nachteile: Komplexe Implementierung, erfordert geeignete Mehrgitterstruktur.

# Adaptive Mesh Refinement (AMR)

[2]

# Adaptive Mesh Refinement (AMR)

- Prinzip: Dynamische Verfeinerung des Gitters in Bereichen mit hohen Gradientenänderungen.

[2]

# Adaptive Mesh Refinement (AMR)

- Prinzip: Dynamische Verfeinerung des Gitters in Bereichen mit hohen Gradientenänderungen.
- Einsatzgebiet: Fluidodynamik, Magnetohydrodynamik, Astrophysik, Probleme mit lokal komplexen Lösungen.

[2]

# Adaptive Mesh Refinement (AMR)

- Prinzip: Dynamische Verfeinerung des Gitters in Bereichen mit hohen Gradientenänderungen.
- Einsatzgebiet: Fluidodynamik, Magnetohydrodynamik, Astrophysik, Probleme mit lokal komplexen Lösungen.
- Vorteile: Effizient, da nur in relevanten Bereichen hohe Auflösung verwendet wird.

[2]

# Adaptive Mesh Refinement (AMR)

- Prinzip: Dynamische Verfeinerung des Gitters in Bereichen mit hohen Gradientenänderungen.
- Einsatzgebiet: Fluidodynamik, Magnetohydrodynamik, Astrophysik, Probleme mit lokal komplexen Lösungen.
- Vorteile: Effizient, da nur in relevanten Bereichen hohe Auflösung verwendet wird.
- Nachteile: Erfordert effizienten Verfeinerungsalgorithmus, erhöhte Komplexität.

[2]

# Fluid Dynamics

# Fluid Dynamics

- Navier-Stokes-Gleichung

# Fluid Dynamics

- Navier-Stokes-Gleichung
- Anwendungen: Wetter, Aerodynamik, Ozeanographie

# Fluid Dynamics

- Navier-Stokes-Gleichung
- Anwendungen: Wetter, Aerodynamik, Ozeanographie
- Methoden:

# Fluid Dynamics

- Navier-Stokes-Gleichung
- Anwendungen: Wetter, Aerodynamik, Ozeanographie
- Methoden:
  - FVM

# Fluid Dynamics

- Navier-Stokes-Gleichung
- Anwendungen: Wetter, Aerodynamik, Ozeanographie
- Methoden:
  - FVM
  - FDM

# Fluid Dynamics

- Navier-Stokes-Gleichung
- Anwendungen: Wetter, Aerodynamik, Ozeanographie
- Methoden:
  - FVM
  - FDM
  - Spectral

# QM und QFT

# QM und QFT

- Schrödingergleichung, Klein-Gordon, Maxwell, Dirac

# QM und QFT

- Schrödingergleichung, Klein-Gordon, Maxwell, Dirac
- Methoden:

# QM und QFT

- Schrödingergleichung, Klein-Gordon, Maxwell, Dirac
- Methoden:
  - FEM

# QM und QFT

- Schrödingergleichung, Klein-Gordon, Maxwell, Dirac
- Methoden:
  - FEM
  - FDM

# QM und QFT

- Schrödingergleichung, Klein-Gordon, Maxwell, Dirac
- Methoden:
  - FEM
  - FDM
  - Spectral

# Elektrodynamik

# Elektrodynamik

- Maxwell-Gleichungen

# Elektrodynamik

- Maxwell-Gleichungen
- Methoden:

# Elektrodynamik

- Maxwell-Gleichungen
- Methoden:
  - Finite Difference Time Domain (FDTD)

# Elektrodynamik

- Maxwell-Gleichungen
- Methoden:
  - Finite Difference Time Domain (FDTD)
  - FEM

# Wärmetransfer, Diffusion

# Wärmetransfer, Diffusion

- Wärmeleitungsgleichung, Diffusionsgleichung, Konvektions-Diffusions-Gleichung

# Wärmetransfer, Diffusion

- Wärmeleitungsgleichung, Diffusionsgleichung, Konvektions-Diffusions-Gleichung
- Methoden:

# Wärmetransfer, Diffusion

- Wärmeleitungsgleichung, Diffusionsgleichung, Konvektions-Diffusions-Gleichung
- Methoden:
  - FDM

# Wärmetransfer, Diffusion

- Wärmeleitungsgleichung, Diffusionsgleichung, Konvektions-Diffusions-Gleichung
- Methoden:
  - FDM
  - FVM

# Astrophysik

# Astrophysik

- Einstein-Feldgleichungen, Hydrodynamik, MHD

# Astrophysik

- Einstein-Feldgleichungen, Hydrodynamik, MHD
- Methoden:

# Astrophysik

- Einstein-Feldgleichungen, Hydrodynamik, MHD
- Methoden:
  - FVM

# Astrophysik

- Einstein-Feldgleichungen, Hydrodynamik, MHD
- Methoden:
  - FVM
  - Spectral

# Astrophysik

- Einstein-Feldgleichungen, Hydrodynamik, MHD
- Methoden:
  - FVM
  - Spectral
  - SPH

# Quellen

- [1] C. Canuto. *Spectral Methods in Fluid Dynamics*. Springer, 2006.
- [2] S. C. Chapra und P. M. Canale. *Numerical Methods for Engineers*. McGraw-Hill Education, 2015.
- [3] L.C. Evans. *Partial Differential Equations*. American Mathematical Society, 2010.
- [4] W. Malalasekera H.K. Versteeg. *An Introduction to Computational Fluid Dynamics: The Finite Volume Method*. Pearson Education, 2007.
- [5] R.J. LeVeque. *Finite Difference Methods for Ordinary and Partial Differential Equations*. Society for Industrial und Applied Mathematics, 2007.
- [6] J.Z. Zhu O.C. Zienkiewicz R.L. Taylor. *The Finite Element Method: Its Basis and Fundamentals*. Elsevier, 2013.